

ROBOT SCARA LPH

Eficiente, compacto y fácil de usar

Aplicaciones inteligentes con la menor inversión

7.500€
Garantía 24 meses

NEW



Alcance del Brazo	400mm
Carga Máxima	3Kg
Eje Vertical	150mm
Repetibilidad	±0.02 mm

Incluye

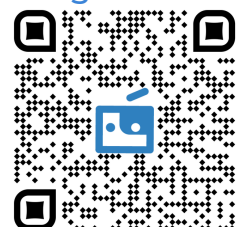
- Robot
- Controladora RC8A
- Cable del motor y encoder

Integración rápida y simple

- Solución compacta, flexible y económica
- Conexiones I/O y neumática en la parte superior del brazo
- Programación sencilla a través de WINCAPS III, control desde PLC o lenguaje de alto nivel (ORiN2)
- Cuarto eje diseñado para asegurar un alto grado de libertad

Para más información:
Tel: 960 05 90 59
Mail: info@derobotica.com

Página web

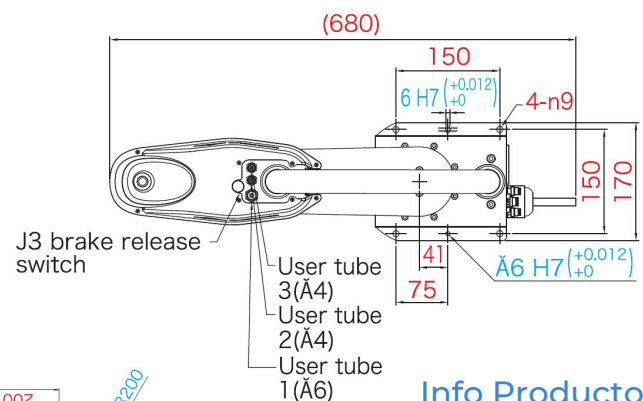
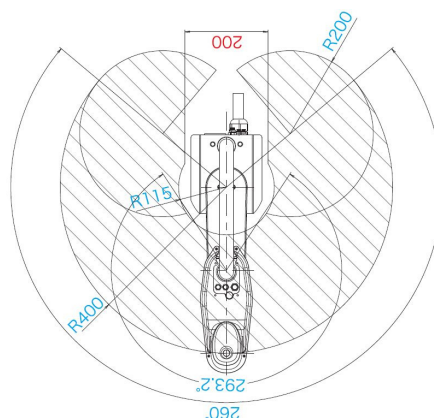
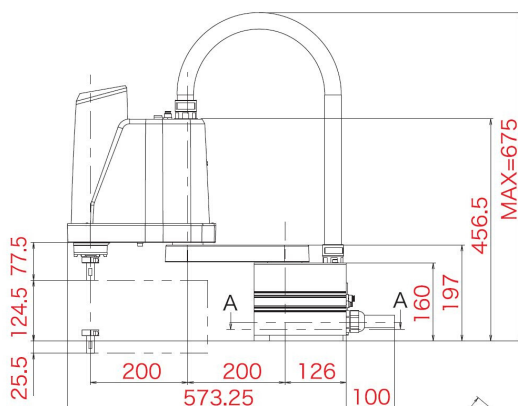


ROBOT SCARA LPH

Términos		Especificaciones
Modelo de Robot		LPH-040A1
Longitud de (Primer & Segundo brazo)		200+200=400mm
Movimiento del eje del Robot	J1 (Eje Primero)	$\pm 130^\circ$
	J2 (Eje Segundo)	$\pm 146.6^\circ$
	Z (Eje Tercero)	150mm
	T (Eje Cuarto)	± 360
Combinación de los ejes		J1(1er Eje)+J2(2do Eje)+Z(3er Eje)+T(4to Eje)
Carga Máxima Permitida		3Kg
Tiempo de Ciclo*1		0.45 sec
Velocidad Máxima	Desde el centro	4710mm/sec
	Z	1250mm/sec
	T	1875gra/sec
Repetibilidad de la posición*2	J1+J2	$\pm 0.02\text{mm}$
	Z	$\pm 0.02\text{mm}$
	T	$\pm 0.01^\circ$
Máxima fuerza en posición vertical		90N
Motor de tracción y freno		0.075Kgm ²
Peso del Robot		16Kg Aprox.
Máxima fuerza en momento de inercia		Servomotor en cada eje y freno en eje Z
Conductos de aire		3 Sistemas ($\varnothing 4 \times 2$, $\varnothing 6 \times 1$)
Señales de línea		15 (señales de los sensores de proximidad...)

*1 Tiempo requerido para mover una carga de 2 kg entre dos puntos separados 300 mm entre sí y a una altura de 25 mm.

*2 La repetibilidad es la precisión a una temperatura ambiente constante.



Info Producto

